

шин. Модель дополнена адаптивными механизмами, позволяющими извлекать новые знания для лексикона и базы правил из предложений на ЕЯ непосредственно в процессе функционирования модели.

Предложенная математическая модель реализована в виде ядра программной архитектуры AL System для создания человеко-машинных интерфейсов на естественном языке (Свидетельство о государственной регистрации программы для ЭВМ №2009610579).

Внутренний интервал для множества решений системы линейных неравенств

И.А. Шарая

ИБТ СО РАН, Новосибирск

Рассмотрим систему линейных неравенств $Ax \geq b$, где A – заданная вещественная матрица размера m на n без нулевых строк, b – заданный вещественный вектор длины m , x – неизвестный вещественный вектор длины n . Обозначим множество решений этой системы через S , а i -ую строку матрицы A через A_i .

Для формулировки результатов нам понадобятся некоторые термины из интервального анализа. Приведем их в геометрическом толковании.

Интервалом на вещественной оси называется всякий отрезок или точка. Если на каждой координатной оси в R_n мы выберем по интервалу и возьмем их прямое произведение, получим множество, которое называется интервальным вектором или интервалом в R_n .

Рассмотрим интервал в R_n . Нижним его концом называется точка этого интервала, имеющая минимальные координаты по всем компонентам, а верхним концом – точка, имеющая максимальные координаты по всем компонентам. Шириной интервала называется разность верхнего и нижнего концов. Радиусом интервала называется половина его ширины. Центром (серединой) интервала называется полусумма концов.

Интервалы, в отличие от вещественных чисел и векторов, обозначаются жирным курсивом.

Перейдем к оцениванию множества решений системы линейных неравенств.

Интервал x из R^n будем называть внутренним интервалом для множества S , если x содержится в S .

Утверждение 1. *Интервал x является внутренним для множества S тогда и только тогда, когда $Ax \geq b$ в интервальной арифметике.*

Пусть p – n -мерный вектор с положительными компонентами. Интервал x будем называть интервалом с пропорциями p , если его ширина пропорциональна p .

Утверждение 2. *Наибольший по размерам интервал с пропорциями p , лежащий в множестве S , имеет радиус $\lambda^* p$, где*

$$\lambda^* = \max_{x \in R^n} \min_{i=1, \dots, m} \left(\frac{A_i x - b_i}{|A_i| p} \right).$$

Центр этого интервала может располагаться во всякой точке x^ , на которой достигается λ^* .*

Утверждение 2 представляет задачу о поиске наибольшего по размерам интервала с пропорциями p , лежащего в множестве S , как задачу о поиске \max и $\arg \max$ для вогнутой кусочно-линейной функции.

Локальные оценивающие процедуры для интервальных линейных систем уравнений

С.П. Шарый

ИВТ СО РАН, г. Новосибирск

В работе рассматриваются интервальные системы линейных алгебраических уравнений (ИСЛАУ) вида

$$\begin{aligned} a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n &= b_1, \\ a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n &= b_2, \\ \dots & \dots \dots \dots \dots \\ a_{n1} x_1 + a_{n2} x_2 + \dots + a_{nn} x_n &= b_n \end{aligned}$$

с интервальными коэффициентами a_{ij} и интервальными правыми частями $b_i, i, j = 1, 2, \dots, n$, или, кратко,

$$Ax = b,$$

где $A = (a_{ij})$ – интервальная $n \times n$ -матрица и $b = (b_i)$ – интервальный n -вектор. Выписанные интервальные системы мы понимаем как семейства точечных линейных систем $Ax = b$ той же структуры с матрицами A из \mathbf{A} и векторами b из \mathbf{b} .

Множеством *решений* интервальной линейной системы уравнений будем называть множество

$$\Xi(\mathbf{A}, \mathbf{b}) = \{ x \in R^n \mid (\text{существует } A \in \mathbf{A}) (\text{существует } b \in \mathbf{b}) (Ax = b) \},$$

образованное всевозможными решениями точечных систем $Ax = b$ с A из \mathbf{A} и b из \mathbf{b} (см., к примеру, [1,2,3,4]). Часто его называют также *объединённым множеством решений*, поскольку для интервальных уравнений существуют другие множества решений, более адекватные тем или иным конкретным практическим ситуациям.